

Curriculum Vitae



Informação pessoal

Apelido / Nome próprio **Couceiro, Micael Santos**

Morada Coimbra, Portugal

Telefone (+ 351) 234*****

Telemóvel: (+ 351) 91*****

Correio electrónico micael@ingeniarius.pt

Página Web: https://www.researchgate.net/profile/Micael_Couceiro/

Nacionalidade Portuguesa

Data de nascimento 17-04-1984

Sexo Masculino

Emprego pretendido / Área de competência **Engenharia Electrotécnica**

Experiência profissional

Data 01-04-2011 até à presente data

Função ou cargo ocupado Investigador (Coordenador Geral)

Principais actividades e responsabilidades Robótica Móvel e Biomimética

Nome e morada do empregador Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC)

Tipo de empresa ou sector Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) / RoboCorp

Data 01-08-2009 até à presente data

Função ou cargo ocupado Investigador

Principais actividades e responsabilidades Sistemas Robóticos Cooperativos
Bolsheiro doutoramento FCT (Agosto de 2011 até Abril 2014)

Nome e morada do empregador Instituto de Sistemas e Robótica (ISR)

Tipo de empresa ou sector Artificial Perception for Intelligent Systems and Robotics (AP4ISR)

Data 25-04-2013 até 28-06-2013

Função ou cargo ocupado Investigador convidado

Principais actividades e responsabilidades Extensão da plataforma de simulação Webots e plataforma robótica e-puck
Robótica de enxame

Nome e morada do empregador Heriot Watt University (Edinburgh, UK)

Tipo de empresa ou sector School of Mathematical and Computer Sciences / Robotics Lab

Data 16-07-2012 até 27-07-2012

Função ou cargo ocupado Formador

Principais actividades e responsabilidades Formador do curso profissional de Robótica do ISEC Summer School 2012 - Dotar o formando de um conjunto de ferramentas que lhe permitam aplicar os conhecimentos adquiridos nos diversos módulos do curso e prepará-lo para a concepção de plataformas robóticas móveis

Nome e morada do empregador Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC)

| | |
|--|--|
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) / RoboCorp |
| Data | 01-10-2010 até 31-07-2011 |
| Função ou cargo ocupado | Assistente Convidado |
| Principais actividades e responsabilidades | Unidade de Formação de Robótica (CET Automação, Robótica e Controlo Industrial) Unidade de Formação de Sistemas de MicroControladores (CET Automação, Robótica e Controlo Industrial) Componente laboratorial da Unidade Curricular de Sistemas Digitais (Lic. Eng. Electrotécnica – Diurno e Pós-Laboral) |
| Nome e morada do empregador | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) |
| Data | 19-09-2011 até 23-09-2011 |
| Função ou cargo ocupado | Formador |
| Principais actividades e responsabilidades | Formador do curso profissional de Automação Industrial (1ª edição) - Dotar o formando de um conjunto de ferramentas que lhe permitam desenvolver projectos de automação industrial com recurso a Grafset e à programação Ladder. |
| Nome e morada do empregador | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) / RoboCorp |
| Data | 18-07-2011 até 30-07-2011 |
| Função ou cargo ocupado | Formador |
| Principais actividades e responsabilidades | Formador do curso profissional de Robótica do ISEC Summer School 2011 - Dotar o formando de um conjunto de ferramentas que lhe permitam aplicar os conhecimentos adquiridos nos diversos módulos do curso e prepará-lo para a concepção de plataformas robóticas móveis |
| Nome e morada do empregador | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) / RoboCorp |
| Data | 05-03-2011 até 18-06-2011 |
| Função ou cargo ocupado | Formador |
| Principais actividades e responsabilidades | Formador do curso profissional de Robótica do ISEC Weekend School 2011 - Dotar o formando de um conjunto de ferramentas que lhe permitam aplicar os conhecimentos adquiridos nos diversos módulos do curso e prepará-lo para a concepção de plataformas robóticas móveis |
| Nome e morada do empregador | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) |
| Data | 19-07-2010 até 30-07-2010 |
| Função ou cargo ocupado | Formador |
| Principais actividades e responsabilidades | Formador do curso profissional de Robótica do ISEC Summer School 2010 - Dotar o formando de um conjunto de ferramentas que lhe permitam aplicar os conhecimentos adquiridos nos diversos módulos do curso e prepará-lo para a concepção de plataformas robóticas móveis |
| Nome e morada do empregador | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) / Centro Tecnológico da Cerâmica e do Vidro (CTCV) |
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) / Unidade de Formação e Informação (UFI) |
| Data | 01-03-2010 até 31-07-2010 |
| Função ou cargo ocupado | Assistente Convidado |
| Principais actividades e responsabilidades | Componente laboratorial da Unidade Curricular de Sistemas Digitais (Lic. Eng. Electrotécnica – Diurno e Pós-Laboral) |
| Nome e morada do empregador | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) |
| Data | 02-03-2009 até 31-12-2010 |
| Função ou cargo ocupado | Formador |

| | |
|--|---|
| Principais actividades e responsabilidades | Monitor do projecto Pense Indústria - Proporcionar aos jovens a experiência com equipamentos relacionados com a Robótica, CNC, Design, CAD, Prototipagem, Nanotecnologia, Aerodinâmica, Sistemas de Informação, Energia e outros e despertar o espírito de empreendedorismo, criatividade e inovação, bem como reforçar o espírito da competitividade |
| Nome e morada do empregador | Centro Tecnológico da Cerâmica e do Vidro (CTCV) |
| Tipo de empresa ou sector | Unidade de Formação e Informação (UFI) |
| Data | 13-01-2009 a 17-04-2009 |
| Função ou cargo ocupado | Formador |
| Principais actividades e responsabilidades | Formador para o CET em Energia e Automação – Automação Industrial |
| Nome e morada do empregador | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Tipo de empresa ou sector | Departamento de Engenharia Electrotécnica (DEE) |
| Data | 08-01-2009 a 07-07-2009 |
| Função ou cargo ocupado | Bolseiro de Investigação |
| Principais actividades e responsabilidades | Desenvolvimento de novas tecnologias para sistemas de transporte alternativos baseados em veículos eléctricos autónomos – Desenvolvimento de hardware e firmware para controlo de veículos autónomos |
| Nome e morada do empregador | Instituto Pedro Nunes (IPN) |
| Tipo de empresa ou sector | Inovação e Desenvolvimento em Ciência e Tecnologia |
| Data | 01-01-2008 a 01-02-2009 |
| Função ou cargo ocupado | Explicador |
| Principais actividades e responsabilidades | Explicações de Linguagem C/C++, Microcontroladores, MatLab, Processamento de Sinais e Sistemas Digitais. |
| Nome e morada do empregador | educa.plenitus |
| Tipo de empresa ou sector | Centro de Explicações e Formação |
| Data | 07-05-2003 a 17-11-2003 |
| Função ou cargo ocupado | Operador |
| Principais actividades e responsabilidades | Fabrico e controlo de qualidade de engrenagens para caixas de velocidades |
| Nome e morada do empregador | RENAULT CACIA |
| Tipo de empresa ou sector | Sector Automóvel |

Educação e formação

| | |
|---|---|
| Data | 01-01-2011 até 10/04/2014 |
| Designação da qualificação atribuída | Doutoramento em Engenharia Electrotécnica e de Computadores – Dissertação |
| Principais disciplinas/competências profissionais | Evolutionary Robot Swarms Under Real-World Constraints |
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Faculdade de Ciências e Tecnologia da Universidade de Coimbra (FCTUC) |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | “Distinção e Louvor, com Unanimidade” |
| Data | 2010 |
| Designação da qualificação atribuída | Doutoramento em Engenharia Electrotécnica e de Computadores - Componente Curricular |

| | |
|---|---|
| Principais disciplinas/competências profissionais | Sistemas Robóticos Cooperativos - cotação: 18/20 Controlo Inteligente - cotação: 17/20 Sistemas de Visão Cognitiva - cotação: 19/20 Técnicas Computacionais de Estimação, Detecção e Identificação - cotação: 19/20 Projecto de Tese - cotação: 15/20 |
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Faculdade de Ciências e Tecnologia da Universidade de Coimbra (FCTUC) |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | 16 valores (escala de 20 valores) |
| Data | 2010 |
| Designação da qualificação atribuída | Formação Pedagógica Inicial de Formadores |
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Unidade de Formação e Informação do Centro Tecnológico da Cerâmica e do Vidro (UFI CTCV) |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | 96 valores (escala de 100 valores) |
| Data | 2010 |
| Designação da qualificação atribuída | Mestrado em Automação e Comunicações em Sistemas de Energia, Área de Especialização em Sistemas Industriais |
| Principais disciplinas/competências profissionais | Projecto – Desenvolvimento e Controlo de Robôs Voadores Biologicamente Inspirados - cotação: 19/20 Edifícios Inteligentes e Domótica – Casa inteligente com tecnologia KNX em ambiente 3D - cotação: 18/20 |
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | 18 valores (escala de 20 valores) |
| Data | 2008 |
| Designação da qualificação atribuída | Licenciatura em Engenharia Electrotécnica, Ramo de Automação e Comunicações |
| Principais disciplinas/competências profissionais | Projecto e Dissertação – Simulação e Implementação de um Pássaro Robótico (SIRB) - cotação: 19/20 Controlo Digital – Desenvolvimento da plataforma OKISEC - cotação: 19/20 Complementos de Electrónica – Alimentação de um Robô utilizando tecnologia Buck - cotação: 19/20 |
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | 17 valores (escala de 20 valores) |
| Data | 2006 |
| Designação da qualificação atribuída | Bacharelato em Engenharia Electrotécnica, Opção de Automação |
| Principais disciplinas/competências profissionais | Projecto de Automação – Simulador do Movimento da Cabeça Humana (HHSim) - cotação: 18/20 |
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | 15 valores (escala de 20 valores) |
| Data | 2006 |
| Designação da qualificação atribuída | Curso CS-PLC1 – Autómatos Programáveis Nível 1 |
| Principais disciplinas/competências profissionais | Automação e Robótica |

| | |
|---|--|
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra (ISEC) |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | 15 valores (escala de 20 valores) |
| Data | 2002 |
| Designação da qualificação atribuída | Curso Tecnológico de Electrotecnia/Electrónica |
| Nome e tipo da organização de ensino ou formação | Escola Secundária c/ 3º Ciclo Dr. Mário Sacramento |
| Nível segundo a classificação nacional ou internacional | 12 valores (escala de 20 valores) |

Aptidões e competências pessoais

Primeira língua **Português**

Outra (s) língua (s)

Auto-avaliação

Nível europeu (*)

Inglês

Francês

Compreensão

| | |
|----------------------------|--------------------------|
| Compreensão oral | Leitura |
| B2 Utilizador Independente | C1 Utilizador Experiente |
| C1 Utilizador Experiente | C1 Utilizador Experiente |

Conversaão

| | |
|----------------------------|--------------------------|
| Interacção oral | Produção oral |
| B2 Utilizador Independente | C1 Utilizador Experiente |
| C1 Utilizador Experiente | C1 Utilizador Experiente |

Escrita

| |
|----------------------------|
| Produção escrita |
| C1 Utilizador Experiente |
| B2 Utilizador Independente |

(*) Nível do Quadro Europeu Comum de Referência (CECR)

| | |
|--|---|
| Aptidões e competências sociais | <ul style="list-style-type: none"> - Espírito de equipa; - Capacidade de adaptação a ambientes multiculturais; - Boa capacidade de comunicação. |
| Aptidões e competências de organização | <ul style="list-style-type: none"> - Capacidade de liderança; - Sentido de organização; - Capacidade de gestão de projectos e de equipas. |
| Aptidões e competências técnicas | <ul style="list-style-type: none"> - Domínio em ambiente Windows, Office (Word™; Excel™; Expression Web™; PowerPoint™); - Conhecimentos do Sistema Operativo Linux (Ubuntu™); - Conhecimentos em aplicações Gráficas (Photoshop™, Movie Maker™, Pinnacle Studio™); - Conhecimentos em desenho técnico (AutoCad™, SolidWorks™, OrCad™); - Domínio em software de identificação, controlo e simulação (MatLab™ e Simulink™); - Bons Conhecimentos em Assembly™, Java™; - Domínio em Linguagem C™, Delphi™ e VHDL™; - Conhecimentos em implementação de Redes Locais e Industriais (configuração de PC's, Routers, etc); - Domínio em programação de Autómatos Omron e Siemens (Grafcet™ e Linguagem Ladder™); - Domínio em sistemas de Microcontroladores, Arduino, PIC's e FPGA's; - Conhecimentos em Visão Artificial; - Conhecimentos em Energias Alternativas; - Conhecimentos em Edifícios Inteligentes e Domótica. |
| Aptidões e competências artísticas | <ul style="list-style-type: none"> - Música (guitarra, piano); - Desenho. |
| Outras aptidões e competências | <ul style="list-style-type: none"> - Desporto (futebol, atletismo, ginásio, etc); - Conhecimentos em programação de jogos (DarkBasic™); - Conhecimentos em desenho de moradias 3D (3D Home Architect Design Suite Deluxe™). |

Outras Actividades

| Datas | Designação | Organização |
|--------------|--|--|
| 2013 | Apresentação do artigo "The CHOPIN project: Cooperation between Human and rObotic teams in catastroPhic INcidents" no IEEE International Symposium on Safety, Security, and Rescue Robotics (SSRR'2013) em Linköping, Suécia. | IEEE |
| 2013 | Apresentação do artigo "Multi-Sensor Fusion and Classification with Mobile Robots for Situation Awareness in Urban Search and Rescue using ROS" no IEEE International Symposium on Safety, Security, and Rescue Robotics (SSRR'2013) em Linköping, Suécia. | IEEE |
| 2013 | Apresentação do artigo "From the individual to the collective analysis at the football game" no Mathematical Methods in Engineering International Symposium (MME'2013) no Porto, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia do Porto |
| 2013 | Apresentação do artigo "Fault-Tolerance Assessment of a Darwinian Swarm Exploration Algorithm under Communication Constraints" no IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA'2013) em Karlsruhe, Alemanha. | IEEE |
| 2013 | Apresentação do artigo "A Collective Robotic Architecture in Search and Rescue Scenarios" no ACM 28th Symposium on Applied Computing (SAC'2013) em Coimbra, Portugal. | ACM / Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / Instituto de Sistemas e Robótica (Coimbra) |
| 2012 | Apresentação do artigo "Multi-Robot Foraging based on Darwin's Survival of the Fittest" no IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS'2012) no Algarve, Portugal. | IEEE / RSJ / Instituto de Sistemas e Robótica (Coimbra) |
| 2012 | Apresentação do artigo "Extending the fractional order Darwinian particle swarm optimization to segmentation of hyperspectral images" no SPIE Image and Signal Processing for Remote Sensing em Edimburgo, Reino Unido. | SPIE |
| 2012 | Apresentação do artigo "Introducing the Fractional Order Robotic Darwinian PSO" no 9th International Conference on Mathematical Problems in Engineering, Aerospace and Sciences (ICNPAA'2012) em Viena, Áustria. | Vienna University of Technology |
| 2012 | Apresentação do artigo "Small and Compact Mobile Robots - Surveying and Comparing Platforms" no International Conference Automatics'2012, FA, Anniversary conference "50 Years Education in Automatics em Sozopol, Bulgária. | Technical University – Sofia Faculty of Automatics |
| 2012 | Orador na palestra "RoboCorp – A Multidisciplinaridade na Investigação" na Feira de Engenharia de Coimbra (FENGE'2012) em Coimbra, Portugal. | Associação de Estudantes do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / RoboCorp |
| 2012 | Apresentação do trabalho "MRS Over Unreliable MANETs" no MRL First Annual Workshop na Aldeia do Sol em Mortágua, Portugal. | Laboratório de Robótica Móvel do Instituto de Sistemas e Robótica / Universidade de Coimbra |
| 2011 | Apresentação do artigo "Statistical Significance Analysis of the R-DPSO - Towards an Understanding of the Relationship Between the Population of Robots and the Maximum Communication Distance" no International Symposium on Computational Intelligence for Engineering Systems (ISCIES'2011) em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2011 | Apresentação do artigo "Cooperative Transportation of an Object based on Fractional Order Controllers" no Fractional Signals and Systems International Symposium (FSS'2011) em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |



| | | |
|------|---|--|
| 2011 | Apresentação do artigo “Fractional Order Darwinian Particle Swarm Optimization” no Fractional Signals and Systems International Symposium (FSS’2011) em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2011 | Orador no debate “Engenharia do Desporto – Why? Why? How?” na Feira de Engenharia de Coimbra (FENGE’2011) em Coimbra, Portugal. | Associação de Estudantes do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / RoboCorp |
| 2011 | Orador no debate “Engenharia no Passado e no Presente” na Feira de Engenharia de Coimbra (FENGE’2011) em Coimbra, Portugal. | Associação de Estudantes do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / RoboCorp |
| 2011 | Orador na palestra “ISEC Summer & Weekend School” na Feira de Engenharia de Coimbra (FENGE’2011) em Coimbra, Portugal. | Associação de Estudantes do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / RoboCorp |
| 2011 | Orador na palestra “Robótica no ISEC” na Feira de Engenharia de Coimbra (FENGE’2011) em Coimbra, Portugal. | Associação de Estudantes do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / RoboCorp |
| 2010 | Apresentação do artigo “The Concept of Robot Society: Evidence Taken From Multi-Robot SLAM” no Mathematical Methods in Engineering International Symposium (MME’10) em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2010 | Participação no Seminário Internacional sobre Controlo e Aprendizagem Motora no Ténis na qualidade de Orador Convidado na Escola Superior de Educação, Coimbra, Portugal. | Escola Superior de Educação de Coimbra |
| 2010 | Participação no curso de formação “Teoria do caos aplicada ao movimento humano – Métodos não lineares para análise do movimento” na Escola Superior de Educação, Coimbra, Portugal. | Escola Superior de Educação de Coimbra |
| 2009 | Apresentação do Projecto “Controlo de uma libélula robótica” na WACI’09 – 4 th Workshop Applications of Computational Intelligence em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2009 | Apresentação do Projecto “Human motor behavior and engineering: Contributions and interactions in the study of putt” na WACI’09 – 4 th Workshop Applications of Computational Intelligence em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2009 | Apresentação do Projecto “Os robôs também voam” na iniciativa Ao Encontro da Engenharia no Dolce Vita, Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2008 | Apresentação do Projecto “Simulação e Implementação de um Pássaro Robótico” na iniciativa SaberFazer@ISEC em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2008 | Demonstração do Projecto “Robotic Application for Multiplayer Online Game” na 8 th Portuguese Conference On Automatic Control, Controlo 2008 na Universidade de Trás-os-Montes e Alto Douro, Portugal. | Universidade de Trás-os-Montes e Alto Douro / Associação Portuguesa de Controlo Automático |
| 2008 | Demonstração do Projecto “HoRoISEC: Hockey with Robots” na FENGE 2008 em Coimbra, Portugal. | Associação de Estudantes do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2008 | Demonstração do Projecto “HoRoISEC: Hockey with Robots” na Escola Secundária de Avelar Brotero, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / Escola Secundária de Avelar Brotero |
| 2008 | Demonstração do Projecto “HoRoISEC: Hockey with Robots” no Instituto Pedro Hispano, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / Instituto Pedro Hispano |

| | | |
|------|--|--|
| 2008 | Demonstração do Projecto "HoRoISEC: Hockey with Robots" na Escola Secundária de Mira, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / Escola Secundária de Mira |
| 2008 | Demonstração do Projecto "HoRoISEC: Hockey with Robots" na Semana da Ciência e da Tecnologia 2008 no Parque Municipal de Exposições da Lousã, Portugal. | Câmara Municipal da Lousã / Agrupamento de Escolas Álvaro Viana de Lemos / Agrupamento de Escolas da Lousã / Escola Secundária da Lousã |
| 2007 | Demonstração do Projecto "HoRoISEC: Hóquei Robótico" na Iniciativa "Ao Encontro da Engenharia" no Centro Comercial Dolce Vita, Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2007 | Apresentação do Projecto "OKISEC: Hockey with Robots" na WACI'07 – 2 nd Workshop of Applications of Computational Intelligence em Coimbra, Portugal. | Laboratório de Investigação e Inovação tecnológica do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / Capítulo Português de Inteligência Computacional do IEEE |
| 2007 | Apresentação do Projecto "HoRoISEC: Hockey with Robots" na 2 nd International Conference on Electrical Engineering em Coimbra, Portugal. | Departamento de Engenharia Electrotécnica do Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |
| 2006 | Apresentação do Projecto "Simulador do Movimento da Cabeça Humana" no 1 ^o Encontro Jovens Engenheiros Técnicos da Região Centro em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra / Associação Nacional dos Engenheiros Técnicos |
| 2006 | Apresentação do Projecto "Simulador do Movimento da Cabeça Humana" na iniciativa SaberFazer@ISEC em Coimbra, Portugal. | Instituto Superior de Engenharia de Coimbra |

Informação adicional

Publicações  ISI Thomson Reuters  SCOPUS Elsevier

Conferência

1. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro** & Jon Atli Benediktsson. "FODSPO Based Feature Selection for Hyperspectral Remote Sensing Data", 6th Workshop on Hyperspectral Image and Signal Processing: Evolution in Remote Sensing, WHISPERS 2014, Lausanne, Switzerland, June 24-27, 2014.
2. Ricardo Belli, José Gama, António Figueiredo, Carlos Gonçalves, Vasco Vaz, **Micael S. Couceiro** & Gonçalo Dias. "Network interaction and team performance: an exploratory approach with Soccer", 6th International Conference of Latvian Academy of Sport Education: Theory and Practice in Sport Science, Latvia, Riga, March 27, 2014.
3. Rui P. Rocha, David Portugal, **Micael S. Couceiro**, Filipe Araújo, Paulo Menezes & Jorge Lobo. "The CHOPIN project: Cooperation between Human and rObotic teams in catastroPhic INcidents", SSRR2013 - IEEE International Symposium on Safety, Security, and Rescue Robotics, October 21-26, Linköping, Sweden, 2013.
4. Nuno L. Ferreira, **Micael S. Couceiro**, Andre Araújo & Rui P. Rocha. "Multi-Sensor Fusion and Classification with Mobile Robots for Situation Awareness in Urban Search and Rescue using ROS", SSRR2013 - IEEE International Symposium on Safety, Security, and Rescue Robotics, October 21-26, Linköping, Sweden, 2013.
5. David Portugal, **Micael S. Couceiro** & Rui P. Rocha. "Applying Bayesian Learning to Multi-Robot Patrol", SSRR2013 - IEEE International Symposium on Safety, Security, and Rescue Robotics, October 21-26, Linköping, Sweden, 2013.
6. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro** & J. A. Benediktsson. "Classification of hyperspectral images with binary fractional order Darwinian PSO and random forests", In SPIE Remote Sensing (pp. 88920S-88920S), International Society for Optics and Photonics, Dresden, Germany, September 23, 2013.  ISI SCOPUS
7. Orlando Fernandes, Gonçalo Dias, **Micael S. Couceiro**, Filipe M. Clemente, Fernando M. L. Martins, J. Miguel A. Luz, Carlos M. Figueiredo & Rui Mendes. "New Technologies to the Study the Golf Putting", International Congress on Sports Science Research and Technology Support (icSPORTS13), pp. 185-191, September 20-22, Vilamoura, Portugal, 2013.  ISI SCOPUS

 SCOPUS

8. Fernando M. L. Martins, Filipe M. Clemente & **Micael S. Couceiro**. "From the individual to the collective analysis at the football game", MME'13 - Mathematical Methods in Engineering, July 22-26, Porto, Portugal, 2013.
9. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro**, Mathieu Fauvel & Jon Atli Benediktsson. "Spectral-Spatial Classification based on Integrated Segmentation", IEEE International Geoscience and Remote Sensing Symposium - Building a Sustainable Earth through Remote Sensing - IGARSS'2013, July 21-26, Melbourne, Australia, 2013. [ISI](#) [SCOPUS](#)
10. **Micael S. Couceiro**, Rui P. Rocha, Nuno M. F. Ferreira & Patricia A. Vargas. "Darwinian Robotic Swarms for Exploration with Minimal Communication", IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC'2013), Special Session on Evolutionary Robotics, June 20-23, Cancún, Mexico, 2013. [ISI](#) [SCOPUS](#)
11. **Micael S. Couceiro**, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "Fault-Tolerance Assessment of a Darwinian Swarm Exploration Algorithm under Communication Constraints", ICRA'13 - IEEE International Conference on Robotics and Automation, May 6-10, Karlsruhe, Germany, 2013. [ISI](#) [SCOPUS](#)
12. André Araújo, David Portugal, **Micael S. Couceiro** & Rui P. Rocha. "Integrating Arduino-based educational mobile robots in ROS". In 13th International Conference on Autonomous Robot Systems (Robotica), (pp. 1-6). IEEE, Portugal, April, 2013. [SCOPUS](#)
13. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, David Portugal, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "Initial Deployment of a Robotic Team - A Hierarchical Approach Under Communication Constraints Verified on Low-Cost Platforms", IROS'12 - IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, October 7-12, Vilamoura, Portugal, 2012. [ISI](#) [SCOPUS](#)
14. **Micael S. Couceiro**, Rui P. Rocha, Carlos M. Figueiredo, J. Miguel A. Luz & N. M. Fonseca Ferreira. "Multi-Robot Foraging based on Darwin's Survival of the Fittest", IROS'12 - IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, October 7-12, Vilamoura, Portugal, 2012. [ISI](#) [SCOPUS](#)
15. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro**, Jon Atli Benediktsson. "Extending the fractional order Darwinian particle swarm optimization to segmentation of hyperspectral images", Proceedings of the SPIE - Image and Signal Processing for Remote Sensing, Edinburgh United Kingdom, September 24 - 27, 2012. [ISI](#) [SCOPUS](#)
16. **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "Introducing the Fractional Order Robotic Darwinian PSO", Proceedings of the 9th International Conference on Mathematical Problems in Engineering, Aerospace and Sciences - ICNPAA'2012, Vienna University of Technology, Austria, July 10-14, 2012. [ISI](#) [SCOPUS](#)
17. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro**, Nuno M. F. Ferreira, Lalit Kumar, "An Efficient Method for Segmentation of Remote Sensing Images Based on Darwinian Particle Swarm Optimization". In Proceedings of the IEEE International Geoscience and Remote Sensing Symposium – Remote Sensing for a Dynamic Earth (IGARSS'2012), Munich, Germany, July 22-27, 2012. [ISI](#) [SCOPUS](#)
18. Rui Mendes, Gonçalo Dias, **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, Miguel Luz, Filipe Clemente, Fernando Martins, Pedro Mendes. "Dynamical Systems Theory in the golf putting performance" 17th Congress on the European College of Sport Science, July 4-7, Bruges, Belgium, 2012. [ISI](#)
19. Rui Mendes, Pedro C. Mendes, J. P. Fuentes, Fernando Martins, Filipe Clemente, Carlos M. Figueiredo, **Micael S. Couceiro**, Gonçalo Dias. "Tennis serve toss variability under the constraint of artificial cross wind" 17th Congress on the European College of Sport Science, July 4-7, Bruges, Belgium, 2012. [ISI](#)
20. Fábio J. Costa, Samuel Pereira, Ana Rosmaninho, **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, Victor Santos & N. M. Fonseca Ferreira. "Low-Cost Access Management System in an Educational Environment", EDUTE'12 - 8th WSEAS International Conference on Educational Technologies, July 1-3, Porto, Portugal, 2012. [ISI](#)
21. André Araújo, David Portugal, **Micael S. Couceiro**, Carlos Figueiredo and Rui P. Rocha, "TRAXBOT: Assembling and Programming of a Mobile Robotic Platform". In Proceedings of the 4th International Conference on Agents and Artificial Intelligence (ICAART'2012), Vilamoura, Algarve, Portugal, February 6-8, 2012. [ISI](#)
22. **Micael S. Couceiro**, Rui P. Rocha and Nuno M. F. Ferreira. "Ensuring Ad Hoc Connectivity in Distributed Search with Robotic Darwinian Particle Swarms". IEEE International Symposium on Safety, Security, and Rescue Robotics, SSRR'2011, Kyoto, Japan, 2011.
23. **Micael S. Couceiro**, Rui P. Rocha and Nuno M. F. Ferreira. "A Novel Multi-Robot Exploration Approach based on Particle Swarm Optimization Algorithms". IEEE International Symposium on Safety, Security, and Rescue Robotics, SSRR'2011, Kyoto, Japan, 2011.
24. **Micael S. Couceiro**, Nuno M. F. Ferreira and J. A. Tenreiro Machado. "Fractional Order Darwinian Particle Swarm Optimization". 3th Symposium on Fractional Signals and Systems, FSS'2011, Coimbra, Portugal, 2011.
25. **Micael S. Couceiro**, Gonçalo Dias, Fernando M. L. Martins and J. Miguel A. Luz. "Towards a Correction Metric to the Putting Lip-out". 3th Symposium on Fractional Signals and Systems, FSS'2011, Coimbra, Portugal, 2011.
26. Carlos M. Figueiredo, **Micael S. Couceiro**, Nuno M. F. Ferreira and J. A. Tenreiro Machado. "Cooperative Transportation of an Object based on Fractional Order Controllers". 3th Symposium on Fractional Signals and Systems, FSS'2011, Coimbra, Portugal, 2011.

27. Gonçalo Dias, **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, J. Miguel A. Luz, Rui Mendes. "On a Ball's Trajectory Model for Putting's Evaluation". International Symposium on Computational Intelligence for Engineering Systems, ISCIES'2011, Coimbra, Portugal, 2011.
28. J. Miguel A. Luz, **Micael S. Couceiro**, David Portugal, Rui P. Rocha, Hélder Araújo, Gonçalo Dias. "Comparison of Classification Methods for Golf Putting Performance Analysis". International Symposium on Computational Intelligence for Engineering Systems, ISCIES'2011, Coimbra, Portugal, 2011.
29. **Micael S. Couceiro**, Nuno M. F. Ferreira, Rui P. Rocha, Fernando M. L. Martins, Filipe Clemente. "Statistical Significance Analysis of the R-DPSO - Towards an Understanding of the Relationship Between the Population of Robots and the Maximum Communication Distance". International Symposium on Computational Intelligence for Engineering Systems, ISCIES'2011, Coimbra, Portugal, 2011.
30. Rui Mendes, Gonçalo Dias, **Micael S. Couceiro**, J. Miguel A. Luz, & Carlos M. Figueiredo. "Golf putting - Procedures and data analysis". In N. Tim Cable & K. George (Eds.). Book of abstracts. 14Th. Annual Congress of the European College of Sport Science (pp-326). Liverpool. United Kingdom, ISBN 978-09568903-0-6, 2011. [ISI](#)
31. **Micael S. Couceiro**, Nuno M. F. Ferreira, Rui Rocha. "O Conceito da Sociedade Robótica – Evidências Extraídas a Partir de GridSLAM Cooperativo em Player/Stage". 6º Congresso Luso-Moçambicano de Engenharia, CLME'2011. Maputo, Moçambique, 29 August - 02 September, 2011.
32. **Micael S. Couceiro**, Nuno M. F. Ferreira, Rui Rocha. "Multi-Robot Exploration based on Swarm Optimization Algorithms". 7th European Nonlinear Dynamics Conference ENOC'2011. Rome, Italy, 24-29 July, 2011.
33. Pedro Mendes, Fernando Martins, A. M. Facas Vicente, **Micael S. Couceiro**, Rui Mendes, João Trovão. "Análise às variáveis de produto na execução do serviço de ténis sob o efeito de um escoamento aerodinâmico induzido (vento artificial)". 4.º Congresso Nacional de Biomecânica. Quinta-das-lágrimas. Coimbra, 4-5 Fevereiro de 2011.
34. Gonçalo Dias, Carlos M. Figueiredo, **Micael S. Couceiro**, J. Miguel A. Luz & Rui Mendes. "Análise Cinemática do Putt em Jogadores Inexperientes". 4.º Congresso Nacional de Biomecânica. Quinta-das-lágrimas. Coimbra, 4-5 Fevereiro de 2011.
35. Pedro Mendes, Rui Mendes, J. Fuentes, F. Corbi, J. Beltrán, **Micael S. Couceiro**, J. Miguel A. Luz, Carlos M. Figueiredo, R. Menayo, Gonçalo Dias, F. Clemente & R. Rocha. "Escoamento Aerodinâmico Induzido no Desempenho do Primeiro Serviço em Jogadores de Ténis de Competição: um Estudo Preliminar". In VM Marques, CS Pereira & A Madureira (Eds.), Proceedings of WACI-Workshop Applications of Computational Intelligence. ISEC.IPC. Coimbra. 2 de Dezembro: pp: 1-5. ISSN 978-989-8331-10-6, 2010.
36. **Micael S. Couceiro**, J. Miguel A. Luz, Carlos M. Figueiredo, N. M. Fonseca Ferreira & Gonçalo Dias. "Parameter Estimation for a Mathematical Model of the Golf Putting". In VM Marques, CS Pereira & A Madureira (Eds.), Proceedings of WACI-Workshop Applications of Computational Intelligence. ISEC.IPC. Coimbra. 2 de Dezembro: pp: 1-8. ISSN 978-989-8331-10-6, 2010.
37. Pedro Mendes, H. Simões, Rui Mendes, J. Trovão, Miguel A. Luz, **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, Gonçalo Dias, J. Fuentes. "Influência do ambiente acústico no desempenho do tenista sob o efeito de um escoamento aerodinâmico induzido". Congresso Internacional de Saúde Ambiental, Coimbra, p.74, ISBN 978-989-8252-11-1, 2010.
38. **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, J.A. Tenreiro Machado. "Hybrid Adaptive Control of a Dragonfly Model". 3rd Conference on Nonlinear Science and Complexity, NSC'10, Ankara, Turkey, 2010. [ISI](#)
39. **Micael S. Couceiro**, Andria R. Lopes, N. M. Fonseca Ferreira, Anabela G. Ferreira, Rui Rocha. "The Concept of Robot Society: Evidence Taken From Multi-Robot SLAM". Mathematical Methods in Engineering International Symposium, MME'10, Coimbra, 2010. [ISI](#)
40. Pedro C. Mendes, J. Miguel A. Luz, **Micael S. Couceiro**, Pedro Iglésias, Almerindo Ferreira, João Sismeiro, Rui Mendes and Juan P. Fuentes. "Analysis of the Wind Influence in Tennis Serve". Mathematical Methods in Engineering International Symposium, MME'10, Coimbra, 2010. [ISI](#)
41. Gonçalo Dias, J. Miguel A. Luz, **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, N. M. Fonseca Ferreira, Pedro Iglésias, Rui Mendes, Maria Castro and Orlando Fernandes. "Visual Detection and Estimation of Golf Putting". Mathematical Methods in Engineering International Symposium, MME'10, Coimbra, 2010. [ISI](#)
42. Carlos M. Figueiredo, **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, J.A. Tenreiro Machado. "Fractional-Order Control of Cooperative Robots". 4th Workshop de Robótica Aplicada e Automação, Robocontrol'10, Brazil, 2010.
43. **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, Rui Rocha. "Mathematical Modeling and Simulation of Flying Robots". 4th Workshop de Robótica Aplicada e Automação, Robocontrol'10, Brazil, 2010.
44. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Electric Vehicle Drive System with Adaptive PID Control", The 29th IASTED International Conference on Modelling, Identification and Control, MIC2010, February 15 – 17, 2010. [ISI](#) [SCOPUS](#)
45. **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Fractional-Order Control of a Robotic Bird", Proceedings of IDETC/CIE 2009 ASME 2009 International Design Engineering Technical Conferences & Computers and Information in Engineering Conference, August 30 - September 2, San Diego, 2009. [ISI](#)

46. **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Analysis and Control of a Dragonfly-Inspired Robot", International Symposium on Computational Intelligence for Engineering Systems, November 18-19, Porto, 2009.
47. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Biological Inspired Flying Robot", Proceedings of IDETC/CIE 2009 ASME 2009 International Design Engineering Technical Conferences & Computers and Information in Engineering Conference August 30 - September 2, San Diego, 2009. [ISI](#)
48. **Micael S. Couceiro**, Rui Mendes, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Control Optimization of a Robotic Bird", European Workshop on Movement Science, EWOMS '09, Lisboa, Portugal, 2009. [ISI](#)
49. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Biological Inspired Flying Robot", 9th Conference on Autonomous Robot Systems and Competitions, Robotica 2009, Castelo Branco, Portugal, 2009.
50. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, N. M. Fonseca Ferreira and J. A. Tenreiro Machado. "Simulation of a robotic bird", Fractional Differentiation and its Applications Ankara, Turkey, 2008. [ISI](#)
51. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, J. Miguel Luz, C. Lebres and N. M. Fonseca Ferreira. "Robotic Application for Multiplayer Online Game", 8th Portuguese Conference On Automatic Control, Controlo 2008, UTAD, Vila Real, Portugal, 2008. [ISI](#)
52. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, J. Miguel Luz, Daniel D. Bastos Nuno F. Paiva, Ricardo P. Faria, C Lebres, J. Carvalho and N. M. Fonseca Ferreira. "HoRoLSEC: Hockey with Robots", 2nd International Conference on Electrical Engineering, ISEC, Coimbra, Portugal, 2007. [ISI](#)
53. Verónica Vasconcelos, Inácio Fonseca, **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo. "Web Controlled Educational Robots", XCLEEE - 10th Portuguese-Spanish Congress in Electrical Engineering, Funchal, Ilha da Madeira, 2007.

Journal

1. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "Darwinian swarm exploration under communication constraints: initial deployment and fault-tolerance assessment". Robotics and Autonomous Systems, 2014 (In Press). [ISI](#) [SCOPUS](#)
2. **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "Mechanism and Convergence Analysis of a Multi-Robot Swarm Approach Based on Natural Selection". Journal of Intelligent & Robotic Systems, 2014 (In Press). [ISI](#) [SCOPUS](#)
3. **Micael S. Couceiro**, David Portugal, Rui P. Rocha & N. M. Fonseca Ferreira. "Marsupial Teams of Robots: Deployment of Miniature Robots for Swarm Exploration under Communication Constraints", Robotica, Cambridge University Press, 2014 (In Press) [ISI](#) [SCOPUS](#)
4. **Micael S. Couceiro**, Amadeu Fernandes, Rui P. Rocha & N. M. Fonseca Ferreira. "Understanding the Communication Complexity of the Robotic Darwinian PSO", Robotica, Cambridge University Press, 2014 (In Press). [ISI](#) [SCOPUS](#)
5. **Micael S. Couceiro**, Patricia A. Vargas, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "Benchmark of Swarm Robotics Distributed Techniques in a Search Task", Robotics and Autonomous Systems, 2014 (In Press). [ISI](#) [SCOPUS](#)
6. **Micael S. Couceiro**, Filipe M. Clemente, Fernando M. L. Martins & J. A. T. Machado. "Dynamical Stability and Predictability of Football Players: The Study of One Match". Entropy, 16(2), pp. 645-674, 2014. [ISI](#) [SCOPUS](#)
7. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro**, M. Fauvel, J. Atli Benediktsson. "Integration of Segmentation Techniques for Classification of Hyperspectral Images". IEEE Geoscience and Remote Sensing Letters 01/2014; 11(1), pp. 342-346, 2014. [ISI](#) [SCOPUS](#)
8. Filipe Manuel Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Rui Mendes, António J. Figueiredo. "Measuring the tactical behaviour using technological metrics: Case study of a football game", International Journal of Sports Science & Coaching, 8(4), pp. 723-740, December, 2013. [SCOPUS](#)
9. Filipe M. Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Rui Mendes & António J. Figueiredo. "Measuring Collective Behaviour in Football Teams: Inspecting the impact of each half of the match on ball possession", International Journal of Performance Analysis in Sport, 13(3), pp. 678-689, December, 2013. [SCOPUS](#)
10. Gonçalo Dias, **Micael S. Couceiro**, João Barreiros, Filipe M. Clemente, Rui Mendes & Fernando M. L. Martins. "Distance and Slope Constraints: Adaptation and Variability in Golf Putting", Motor control, November, 2013. [ISI](#) [SCOPUS](#)
11. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins & Jón Atli Benediktsson. "Multilevel Image Segmentation Based on Fractional-Order Darwinian Particle Swarm Optimization", IEEE Transactions on Geoscience and Remote Sensing, 99, pp. 1-13, 2013. [ISI](#) [SCOPUS](#)
12. Filipe M. Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Monika O. Ivanova & Rui Mendes. "Activity profiles of soccer players during the 2010 World Cup", Journal of Human Kinetics, 38, pp. 201-211, 2013. [ISI](#) [SCOPUS](#)

13. **Micael S. Couceiro**, Filipe M. Clemente & Fernando M. L. Martins. "Toward the evaluation of research groups based on Scientific co-authorship networks: The RoboCorp case study", Arab Gulf Journal of Scientific Research, 31(1), 36-52, 2013. 
14. **Micael S. Couceiro**, Filipe M. Clemente, Fernando M. L. Martins. "Analysis of football player's motion in view of fractional calculus", Central European Journal of Physics, 2013. 
15. **Micael S. Couceiro**, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "A PSO Multi-Robot Exploration Approach Over Unreliable MANETs", Advanced Robotics, Vol. 27, No. 16, 2013. 
16. **Micael S. Couceiro**, Gonçalo Dias, Rui Mendes & Duarte Araújo. "Accuracy of Pattern Detection Methods in the Performance of Golf Putting", Journal of Motor Behavior, Vol. 45, No. 1, 2013. 
17. Gonçalo Dias, **Micael S. Couceiro**, Rui Mendes, & Fernando M. L. Martins. "Mtricas de avaliação do desempenho motor do putting", EFDeportes.com, Buenos Aires, 17, 175, December 2012.
18. **Micael S. Couceiro**, J. A. Tenreiro Machado, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "A fuzzified systematic adjustment of the robotic Darwinian PSO", Robotics and Autonomous Systems, Vol. 60, Issue 12, pp. 1625-1639, 2012. 
19. Pedro C. Mendes, Gonçalo Dias, Rui Mendes, Fernando Martins, **Micael S. Couceiro** & Duarte Araújo. "The effect of artificial side wind on the serve of competitive tennis players", International Journal of Performance Analysis in Sport, Vol. 12(3), pp. 546-562, 2012. 
20. Filipe M. Clemente, **Micael S. Couceiro** & Fernando M. L. Martins. "Towards a new method to analyze the Soccer Teams Tactical Behaviour: Measuring the Effective Area of Play", Indian Journal of Science and Technology, 5(12), pp. 3792-3801, 2012. 
21. Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando Martins, Gonçalo Dias, and Rui Mendes. "The influence of task constraints on attacker trajectories during 1v1 sub-phase in soccer practice", SportLogia, 8(1), pp. 13-20, 2012.
22. Filipe M. Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Gonçalo Dias & Rui Mendes. "Posicionamento angular do atacante em relação ao defensor em futebolistas", Revista Brasileira de Educação Física e Esporte, 26(3), pp. 523-530, ISSN: 1807-5509, 2012.
23. **Micael S. Couceiro**, David Portugal, Nuno Gonçalves, Rui Rocha, J. Miguel A. Luz, Carlos M. C. Figueiredo & Gonçalo Dias. "A Methodology for Detection and Estimation in the Analysis of the Golf Putting", Pattern Analysis and Applications, Springer, 2012. 
24. Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins & Rui Mendes. "Team's Performance on FIFA U17 World Cup 2011: Study based on Notational Analysis", Journal of Physical Education and Sport, JPES, Volume 12, Issue 1, pp. 13-17, ISSN: 2247-806X, 2012. 
25. Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins & Rui Mendes. "The usefulness of small-sided games on soccer training", Journal of Physical Education and Sport, JPES, Volume 12, Issue 1, pp. 93-102, ISSN: 2247-806X, 2012. 
26. Pedram Ghamisi, **Micael S. Couceiro**, Jón Atli Benediktsson & Nuno M.F. Ferreira. "An Efficient Method for Segmentation of Images Based on Fractional Calculus and Natural Selection", Expert Systems with Applications, Elsevier, 2012. 
27. **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Rui P. Rocha & N. M. Fonseca Ferreira. "Analysis and Parameter Adjustment of the RDPSO - Towards an Understanding of Robotic Network Dynamic Partitioning based on Darwin's Theory", International Mathematical Forum, Hikari, Ltd., Vol. 7, Issue 32, pp. 1587-1601, 2012.
28. **Micael S. Couceiro**, Rui P. Rocha, N. M. Fonseca Ferreira & J. A. Tenreiro Machado. "Introducing the Fractional Order Darwinian PSO", Signal, Image and Video Processing, Fractional Signals and Systems Special Issue, Springer, 2012. 
29. **Micael S. Couceiro**, Gonçalo Dias, Fernando M. L. Martins & J. Miguel A. Luz. "A Fractional Calculus Approach for the Evaluation of Golf Lip-out", Signal, Image and Video Processing, Fractional Signals and Systems Special Issue, Springer, 2012. 
30. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, J. Miguel A. Luz, Nuno M. F. Ferreira & Rui P. Rocha. "A Low-Cost Educational Platform for Swarm Robotics", International Journal of Robots, Education and Art, IJREA, Volume 2, Issue 1, February, pp. 1-15, 2012.
31. **Micael S. Couceiro**, Nuno M. F. Ferreira & J. A. Tenreiro Machado. "Hybrid Adaptive Control of a Dragonfly Model", Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation, Volume 17, Issue 2, pp. 893-903, Elsevier, 2012. 
32. **Micael S. Couceiro**, J. Miguel A. Luz, Carlos M. Figueiredo & N. M. Fonseca Ferreira. "Modeling and Control of Biologically Inspired Flying Robots", Robotica, Volume 30, Issue 1, pp. 107-121, Cambridge University Press, 2012. 
33. Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Rben Rocha, Rui Mendes. "Study of the Heart Rate and Accuracy Performance of Archers," Journal of Physical Education and Sport, pp. 434-437, 11 (4), 2011.

34. **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Modeling and Control of a Dragonfly-Like Robot". *Journal of Control Science and Engineering*, 2010. **SCOPUS**
35. **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira, J. A. Tenreiro Machado. "Application of Fractional Algorithms in the Control of a Robotic Bird", *Communications in Nonlinear Science and Numerical Simulation*, Special Issue, Elsevier, 2009. **ISI SCOPUS**

Capítulo de Livro

1. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, J. Miguel A. Luz & Michael J. Delorme. "Zombie Infection Warning System Based on Fuzzy Decision-Making", In: R. Smith? (ed) *Mathematical Modelling of Zombies*, University of Ottawa Press, in press, 2014.
2. **Micael S. Couceiro**, Andria R. Lopes, N. M. Fonseca Ferreira, Anabela G. Ferreira & Rui Rocha. "Toward the Concept of Robot Society: A Multi-Robot SLAM Case Study", *Mathematical Methods in Engineering Book*, Springer, in press, 2014.
3. Gonçalo Dias, J. Miguel A. Luz, **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, Nuno Ferreira, Pedro Iglésias, Rui Mendes, Maria Castro & Orlando Fernandes. "A Proposal for Detection and Estimation of Golf Putting", *Mathematical Methods in Engineering Book*, Springer, in press, 2014.
4. Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins & Rui Mendes. "Estudo da dinâmica interpessoal em futebolistas sub-12: análise da distância e velocidade efectiva", In R. Mendes, J. Barreiros & O. Vasconcelos (Eds.), *Estudos em Desenvolvimento Motor da Criança V*, pp. 20-25, Escola Superior de Educação de Coimbra, Área Científica de Educação Física e Desporto, ISBN: 978-972-95072-9-8, 2012.
5. Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins & Rui Mendes. "Estudo do posicionamento angular e ocupação espacial na dinâmica interpessoal de futebolistas sub-12", In R. Mendes, J. Barreiros, & O. Vasconcelos (Eds.), *Estudos em Desenvolvimento Motor da Criança V*, pp. 26-31, Escola Superior de Educação de Coimbra, Área Científica de Educação Física e Desporto, ISBN: 978-972-95072-9-8, 2012.
6. **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Filipe Clemente, Rui P. Rocha & Nuno M. F. Ferreira. "Towards a Further Understanding of the Robotic Darwinian PSO", *Computational Intelligence and Decision Making - Trends and Applications, From Intelligent Systems, Control and Automation: Science and Engineering Bookseries*, Springer Verlag, pp. 13-22, 2012.
7. J. Miguel A. Luz, **Micael S. Couceiro**, David Portugal, Rui P. Rocha, Hélder Araújo & Gonçalo Dias. "Comparison of Classification Methods for Golf Putting Performance Analysis", *Computational Intelligence and Decision Making - Trends and Applications, From Intelligent Systems, Control and Automation: Science and Engineering Bookseries*, Springer Verlag, pp. 35-45, 2012.
8. Gonçalo Dias, Rui Mendes, **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo & J. Miguel A. Luz. "On a Ball's Trajectory Model for Putting's Evaluation", *Computational Intelligence and Decision Making - Trends and Applications, From Intelligent Systems, Control and Automation: Science and Engineering Bookseries*, Springer Verlag, pp. 81-88, 2012.
9. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, Gonçalo Dias, Sara M. Machado & N. M. Fonseca Ferreira. "Design of a Golf Putting Pneumatic Mechanism - Integer vs Fractional Order PID", *PID Controller Design Approaches - Theory, Tuning and Application to Frontier Areas*, pp. 53-70, InTech Open Access Publisher, 2012.
10. Fernando Martins, Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Gonçalo Dias & Rui Mendes. "Efeito dos constrangimentos no desempenho motor de crianças no remate de futebol". 6º Seminário em Desenvolvimento Motor da Criança, Escola Superior de Educação e Ciências Sociais de Leiria / Centro de Investigação de Motricidade Humana, Instituto Politécnico de Leiria, pp. 139-145, ISBN: 294167/09, 2011.
11. **Micael S. Couceiro**, N. M. Fonseca Ferreira & J. A. Tenreiro Machado. "Dynamical Analysis and Fractional Order Control of a Dragonfly-Inspired Robot", *Intelligent Systems, Control and Automation - Science and Engineering Bookseries*, Springer, 2010.

Revista

1. Filipe Clemente, **Micael S. Couceiro**, Fernando M. L. Martins, Gonçalo Dias & Rui Mendes. "Análise da ocupação espacial de futebolistas sub-12 na sub-fase de jogo 1x1 com guarda-redes", *Boletim SPEF*, 36, pp. 41-47. [ISSN 1646-8775], 2012.
2. Gonçalo Dias, Rui Mendes, J. Miguel A. Luz, **Micael S. Couceiro**, & Carlos M. Figueiredo. "Procedimentos e análise de dados aplicados ao estudo do putting". *Boletim do SPEF*, 35, 4: 47-58, ISSN 1646-8775, 2010.
3. **Micael S. Couceiro**, Carlos M. Figueiredo, J. Miguel Luz, N. M. Fonseca Ferreira. "OKISEC: Multiplayer Online Robohockey", *Elektor*, issue 388, 2009.

Orientações

Co-Orientador da Tese de Licenciatura em Engenharia Biomédica dos alunos Jessica Vital e Nuno Rodrigues, "RIA (Fase 1) Extensão Sensorial da Plataforma NAO", 2013.

Co-Orientador da Tese de Licenciatura em Engenharia Biomédica das alunas Daniela Maria Frazão Costa e Marta Ventura e Costa, "Nano-robôs móveis cooperativos em ambiente virtual V-REP", 2013.

Co-Orientador da Tese de Licenciatura em Engenharia Biomédica dos alunos Ana Sofia Barbosa e Ivo Sousa, "Desenvolvimento de uma mão robótica com ligas de memória de forma", 2013.

Co-Orientador da Dissertação de Mestrado em Engenharia Electrotécnica e de Computadores da Universidade de Coimbra do aluno Nuno Filipe Loureiro Ferreira, "Environmental Monitoring and Context Recognition with Cooperative Mobile Robots in Catastrophic Incidents", 2013.

Co-Orientador da Dissertação de Mestrado em Engenharia Electrotécnica e de Computadores da Universidade de Coimbra do aluno Gonçalo Nuno dos Santos Augusto, "RobotTeamSim – 3D Visualization of Cooperative Mobile Robot Missions in Gazebo Virtual Environment", 2013.

Co-Orientador da Dissertação de Mestrado em Engenharia Electrotécnica e de Computadores da Universidade de Coimbra do aluno Amadeu Socorro Lopes Fernandes, "WirelessTeams - Comparison of Wireless Technologies in Teams of Mobile Robots", 2012.

Co-Orientador da Dissertação de Mestrado em Engenharia Electrotécnica e de Computadores da Universidade de Coimbra do aluno Walter Miani, "Arduino programming using Matlab and Simulink", 2012.

Co-Orientador da Dissertação de Mestrado em Engenharia Electrotécnica e de Computadores da Universidade de Coimbra do aluno André Gonçalves Araújo, "ROSint: Control and Integration of a Mobile Robot in ROS Architecture", 2012.

Organização de Eventos

Membro do comité organizador na conferência internacional 2014 IEEE Congress on Evolutionary Computation (CEC'2014).

Organizador do centro de exposições (Exhibition Chair) na conferência internacional 23rd IEEE International Symposium on Robot and Human Interactive Communication (RO-MAN 2014).

Membro do comité internacional na conferência internacional 12th International Conference on Intelligent Systems Design and Applications (ISDA'2012).

Membro voluntário do comité organizador na conferência internacional IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS'2012).

Moderador (chair) na conferência internacional em Fractional Signals and Systems (FSS'2011).

Organizador do evento "RoboCorp @ FENGE" na FENGE'2011 (Feira de Engenharia de Coimbra).

Membro do comité organizador na conferência internacional Mathematical Methods in Engineering (MME'2010).

Investigador

RoboticsLab, School of Mathematical and Computer Sciences, Heriot-Watt University, Reino Unido

Intituto de Sistemas e Robótica (ISR), Faculdade de Ciências e Tecnologias, Universidade de Coimbra, Portugal

Colaborador

Scientific Research Group in Egypt (SRGE), Faculty of Computers & Information, Cairo University, Egipto

Centro de Investigação do Desporto e da Actividade Física (CIDAF), Faculdade de Ciências do Desporto e Educação Física, Universidade da Coimbra, Portugal

Associações

Membro Estudante do Institute of Electrical and Electronics Engineers (IEEE), 2011

Desenvolvimento

Co-Desenvolvimento de um sistema de controlo de acessos de baixo custo validado no Instituto Superior de Engenharia de Coimbra e na Escola Superior de Educação de Coimbra, 2013.

<http://www.wseas.us/e-library/conferences/2012/Porto/EDUTE/EDUTE-22.pdf>

Co-Desenvolvimento das plataformas robóticas móveis StingBot, 2012.

<http://www2.isr.uc.pt/~aaraujo/doc/StingBot%20-%20Technical%20Manual.pdf>

Co-Desenvolvimento das plataformas robóticas móveis TraxBot, 2012.

<http://www2.isr.uc.pt/~aaraujo/doc/TraxBot%20-%20Technical%20Manual.pdf>

Desenvolvimento do simulador para múltiplos robôs em ambiente MatLab MRSim, 2012.

<http://www.mathworks.com/matlabcentral/fileexchange/38409-mrsim-multi-robot-simulator-v1-0>

Desenvolvimento das plataformas robóticas móveis de baixo custo eSwarBot, 2011.

http://www.aicit.org/IJREA/ppl/001_IJREA1-027004.pdf

Desenvolvimento de uma função para problemas de optimização utilizando o método Fractional Order Darwinian Particle Swarm Optimization (FODPSO) em ambiente MatLab, 2011.

<http://www.mathworks.com/matlabcentral/fileexchange/33758-fractional-order-darwinian-particle-swarm-optimization>

Desenvolvimento de técnicas de segmentação de imagens inspirada no Particle Swarm Optimization (PSO) e variantes em ambiente MatLab, 2010.

<http://www.mathworks.com/matlabcentral/fileexchange/29517-segmentation>

Desenvolvimento de uma função para problemas de optimização utilizando o método Particle Swarm Optimization (PSO) em ambiente MatLab, 2010.

<http://www.mathworks.com/matlabcentral/fileexchange/29519-psy>

Desenvolvimento de um bloco de controladores PID de ordem fraccionária em ambiente Simulink, 2010.

<http://www2.isec.pt/~michael/contributions/FOPID/FO-PID.zip>

Desenvolvimento de uma biblioteca de controladores PID de ordem fraccionária em ambiente Arduino, 2010.

<http://www2.isec.pt/~michael/contributions/FOPID/FOPID.zip>

Desenvolvimento do Projecto "iShotGun" proposto pela ISA (Intelligent Sensing Anywhere), 2008.

Prémios

Convidado a participar no "Programa Contacto SONAE 2006" como um dos melhores finalistas universitários portugueses.

Contemplado com uma Bolsa de Mérito referente ao ano lectivo de 2007/2008 pelo Instituto Politécnico de Coimbra.

Contemplado com uma Bolsa de Mérito referente ao ano lectivo de 2006/2007 pelo Instituto Politécnico de Coimbra.

Contemplado com uma Bolsa de Mérito referente ao ano lectivo de 2005/2006 pelo Instituto Politécnico de Coimbra.